



Decreto n. 37/Ass.Ric./2018
Prot. 331/2018

**PROVVEDIMENTO DI APPROVAZIONE DEGLI ATTI CONCORSUALI RELATIVI ALLA
PROCEDURA SELETTIVA PER L'ATTRIBUZIONE DI N. 1 ASSEGNO PER LA
COLLABORAZIONE AD ATTIVITA' DI RICERCA**

IL DIRETTORE

VISTA la Legge 9.5.1989, n. 168;
VISTA la Legge 30 dicembre 2010, n. 240 ed in particolare l'art. 22;
VISTO lo Statuto dell'Università;
VISTO il Regolamento d'Ateneo per il conferimento di assegni di ricerca emanato con D.R. n. 1030 prot. 25821 del 07/04/2017;
VISTE le delibere del Senato Accademico e del Consiglio di Amministrazione, rispettivamente del 12.04.2011 e del 19.04.2011;
Vista la delibera del Consiglio di Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" nella seduta del 11.12.2017 nella quale si approva il bando di n. 1 assegno di ricerca;
Vista il decreto del Direttore di Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" del 15.01.2018 nella quale viene nominata la Commissione esaminatrice;
Visto il bando, pubblicizzato il 15.12.2017, con il quale è stato indetto il concorso per il conferimento di n. 1 assegno di ricerca per il settore ING-INF/04 "**Controllo della locomozione per robot umanoidi**".
Visti i verbali della commissione esaminatrice del 22.01.2018 e del 26.01.2018.

DISPONE

Art. 1 – sono approvati gli atti della valutazione comparativa per il conferimento di un assegno di ricerca per il settore ING-INF/04 – titolo della ricerca: "**Controllo della locomozione per robot umanoidi**", presso il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti"

Art. 2 – E' approvata la seguente graduatoria di merito:

Valerio Modugno, punti 70/100

Sotto condizione dell'accertamento dei requisiti prescritti per l'ammissione alla valutazione comparativa di cui sopra, il Dott. Valerio Modugno nato a Roma (RM) il 18/05/1986, è dichiarato vincitore della valutazione comparativa per titoli per il conferimento di un assegno di ricerca per il settore ING-INF/04 "**Controllo della locomozione per robot umanoidi**"; responsabile scientifico Prof. Leonardo Lanari presso il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" di questa Università.
Il presente provvedimento sarà acquisito alla raccolta interna e reso pubblico mediante affissione all'albo del Dipartimento e sul sito web dell'Università.

Roma, 09.02.2018

Firmato
IL DIRETTORE
Prof. Alberto Marchetti Spaccamela