



**Modulo B**

**AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE**  
**(Verifica preliminare interna all'Ateneo "La Sapienza")**

**AVVISO N. 17/prest.occ/2014**

Visto l'art. 5 del Regolamento per l'affidamento di incarichi di collaborazione coordinata e continuativa, consulenza professionale e prestazione occasionale in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", reso esecutivo con D.D. n. 768 del 12/08/2008 si rende noto che Il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" intende conferire un incarico per lo svolgimento dell'attività di prestazione occasionale

**OGGETTO PRESTAZIONE:** Sviluppo software per il controllo di robot umanoidi.

**COMPETENZE DEL CANDIDATO:**

Conoscenza dell'ambiente di simulazione Webots o V-REP.

**TITOLI/REQUISITI RICHIESTI AL CANDIDATO:**

Laurea Specialistica o Magistrale in Ing. Informatica, Ing. dei Sistemi, Ing. Elettronica, Master in Artificial Intelligence and Robotics.

**DURATA CONTRATTUALE E LUOGO (solo CoCoCo):** 1 mese, Laboratorio di Robotica del DIAG

**PUBBLICAZIONE:**

Il presente avviso sarà affisso all'Albo della struttura, inserito sul sito web dell'Ateneo e sul proprio sito dal 03/10/2014 al 09/10/2014 (termine non superiore a 7 giorni).  
Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del responsabile della struttura di incardinazione.

Roma, 02/10/2014

IL RESPONSABILE DELLA STRUTTURA