



**Prot. n. 279/2015**  
**Pos. VII/16**

**AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE**  
**(Verifica preliminare interna all'Ateneo "La Sapienza")**

**AVVISO N. 06/prest.occ/2015**

Visto l'art. 5 del Regolamento per l'affidamento di incarichi di collaborazione coordinata e continuativa, consulenza professionale e prestazione occasionale in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", reso esecutivo con D.D. n. 768 del 12/08/2008 si rende noto che Il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" intende conferire un incarico per lo svolgimento dell'attività di prestazione occasionale come da delibera in Giunta di Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale A. Ruberti seduta del 17/02/2015.

**OGGETTO PRESTAZIONE:** Codifica di algoritmi di controllo per robot quadrirotori

**COMPETENZE DEL CANDIDATO:**

conoscenza C++, Gazebo, ROS

**TITOLI/REQUISITI RICHIESTI AL CANDIDATO:**

Laurea Specialistica o Magistrale in Ing. Informatica, Ing. dei Sistemi, Ing. Elettronica

**DURATA CONTRATTUALE E LUOGO (solo CoCoCo):** 1 mese

**PUBBLICAZIONE:**

Il presente avviso sarà affisso all'Albo della struttura, inserito sul sito web dell'Ateneo e sul proprio sito dal 25/02/2015 al 04/03/2015 (termine non superiore a 7 giorni).

Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del responsabile della struttura di incardinazione.

Roma, 25/02/2015

IL RESPONSABILE DELLA STRUTTURA