



AVVISO DI CONFERIMENTO DI COLLABORAZIONE
(Verifica preliminare interna all'Ateneo "La Sapienza")

AVVISO N. 07/prest.occ/2014

Visto l'art. 5 del Regolamento per l'affidamento di incarichi di collaborazione coordinata e continuativa, consulenza professionale e prestazione occasionale in vigore presso l'Università degli Studi di Roma "La Sapienza", reso esecutivo con D.D. n. 768 del 12/08/2008 si rende noto che Il Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale "Antonio Ruberti" intende conferire un incarico per lo svolgimento dell'attività di prestazione occasionale come da delibera in Giunta di Dipartimento di Ingegneria informatica, automatica e gestionale A. Ruberti seduta del 15/04/2014.

OGGETTO PRESTAZIONE: Codifica di algoritmi di pianificazione del moto per robot umanoidi

COMPETENZE DEL CANDIDATO:

conoscenza C++ e ambiente V-REP

TITOLI/REQUISITI RICHIESTI AL CANDIDATO:

Laurea Specialistica o Magistrale in Ing. Informatica, Ing. dei Sistemi, Ing. Elettronica

DURATA CONTRATTUALE E LUOGO (solo CoCoCo): 1, Laboratorio di Robotica DIAG

PUBBLICAZIONE:

Il presente avviso sarà affisso all'Albo della struttura, inserito sul sito web dell'Ateneo e sul proprio sito dal 28/04/2014 al 04/05/2014 (termine non superiore a 7 giorni).

Coloro i quali sono interessati alla collaborazione dovranno far pervenire entro il termine sopra indicato la propria candidatura con allegato curriculum vitae e parere favorevole del responsabile della struttura di incardinazione.

Roma, 28/04/2014

IL RESPONSABILE DELLA STRUTTURA