

Prova Scritta di Robotica I

22 Settembre 2005



Si assegnino le terne di Denavit-Hartenberg e si costruisca la relativa tabella per il robot a sei gradi di libertà (rotazionali) Smart SiX della Comau mostrato in figura. Il robot ha un polso sferico. Si faccia attenzione al disassamento cinematico presente al gomito.

[120 minuti di tempo; libri aperti]